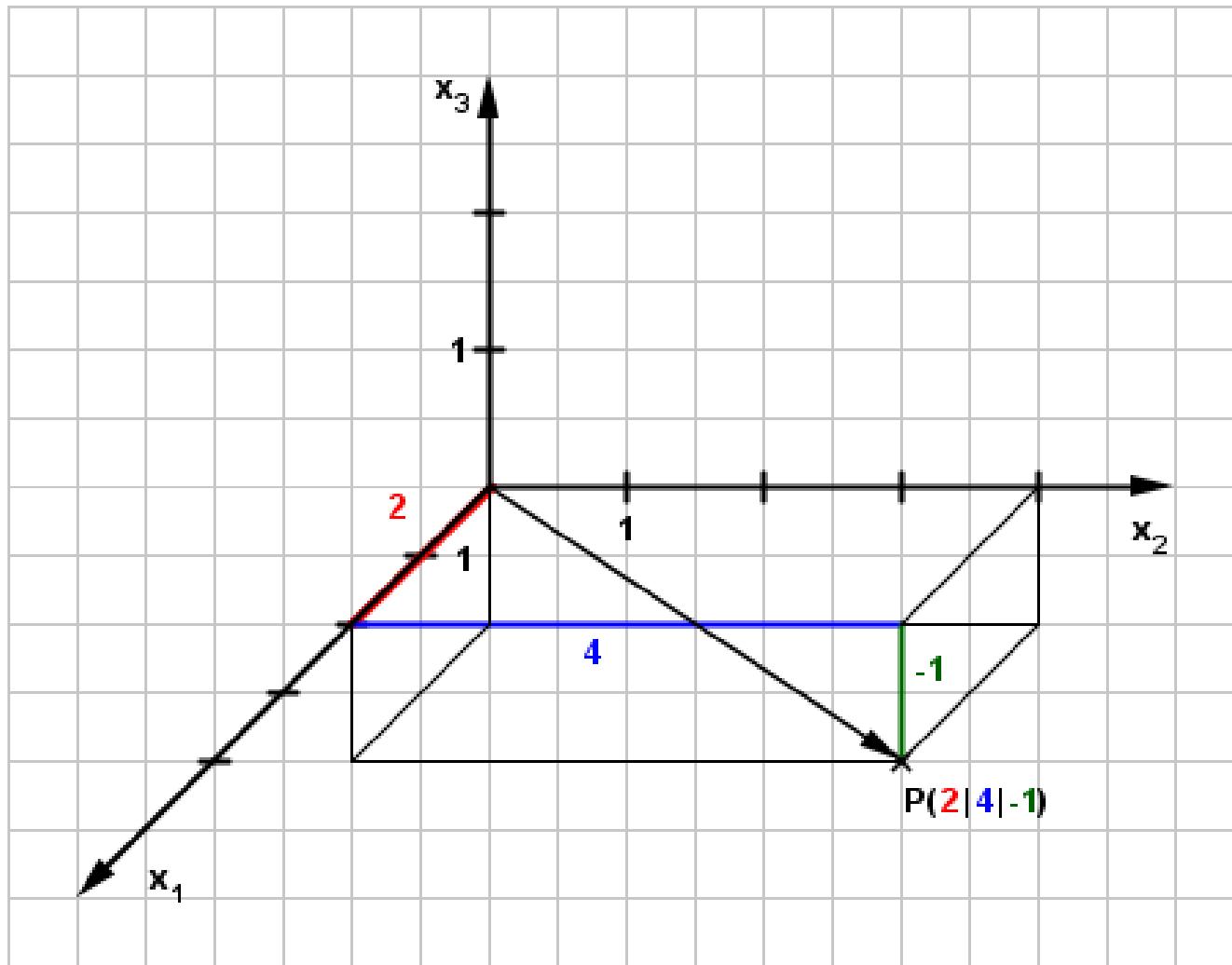
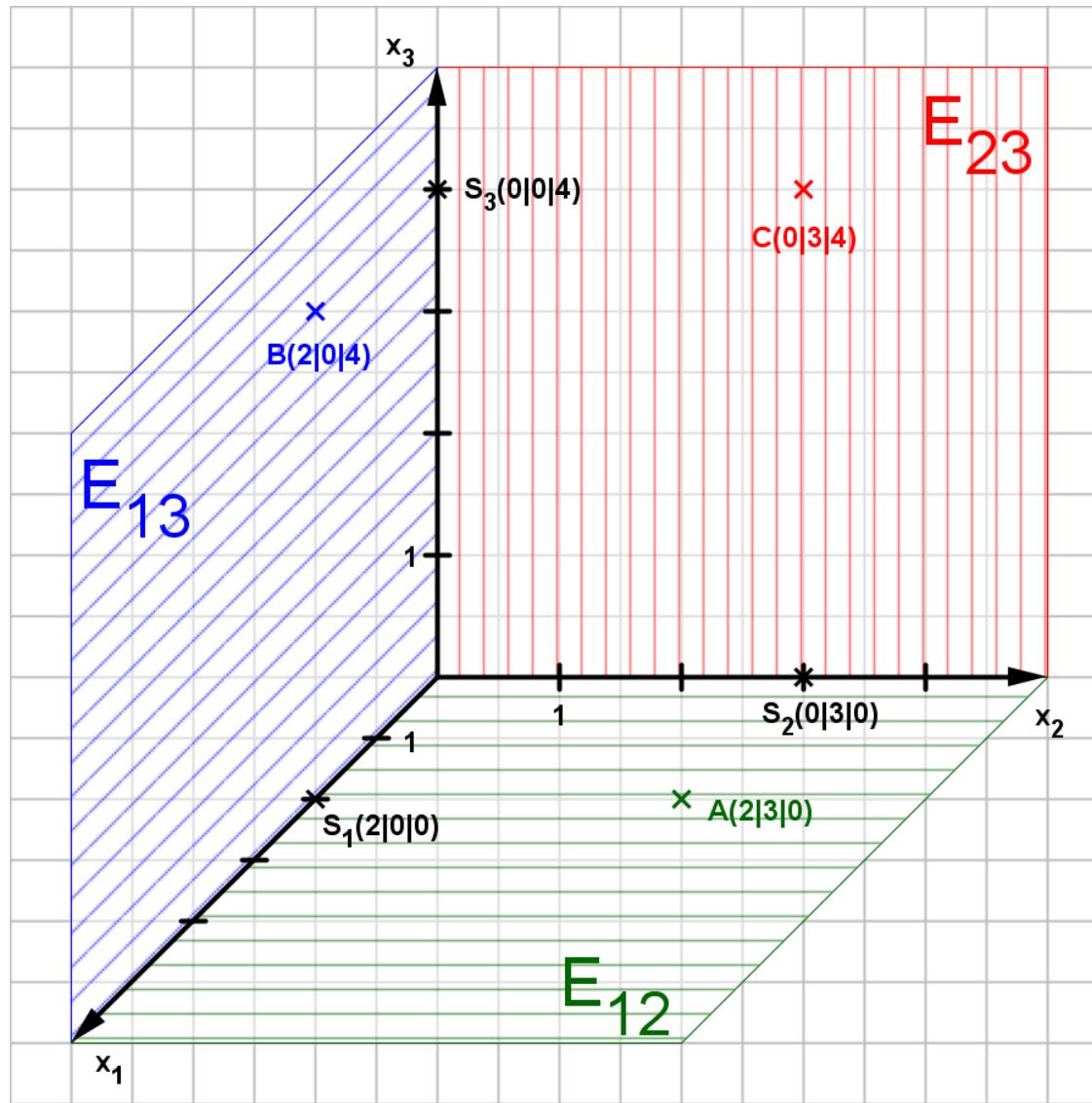


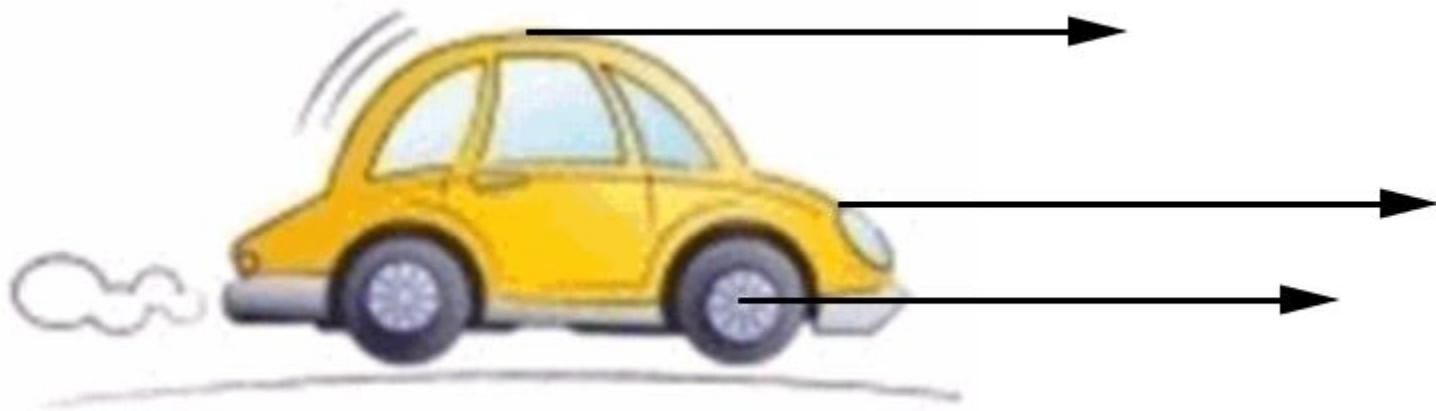
1. Das dreidimensionale Koordinatensystem



Sonderfälle:

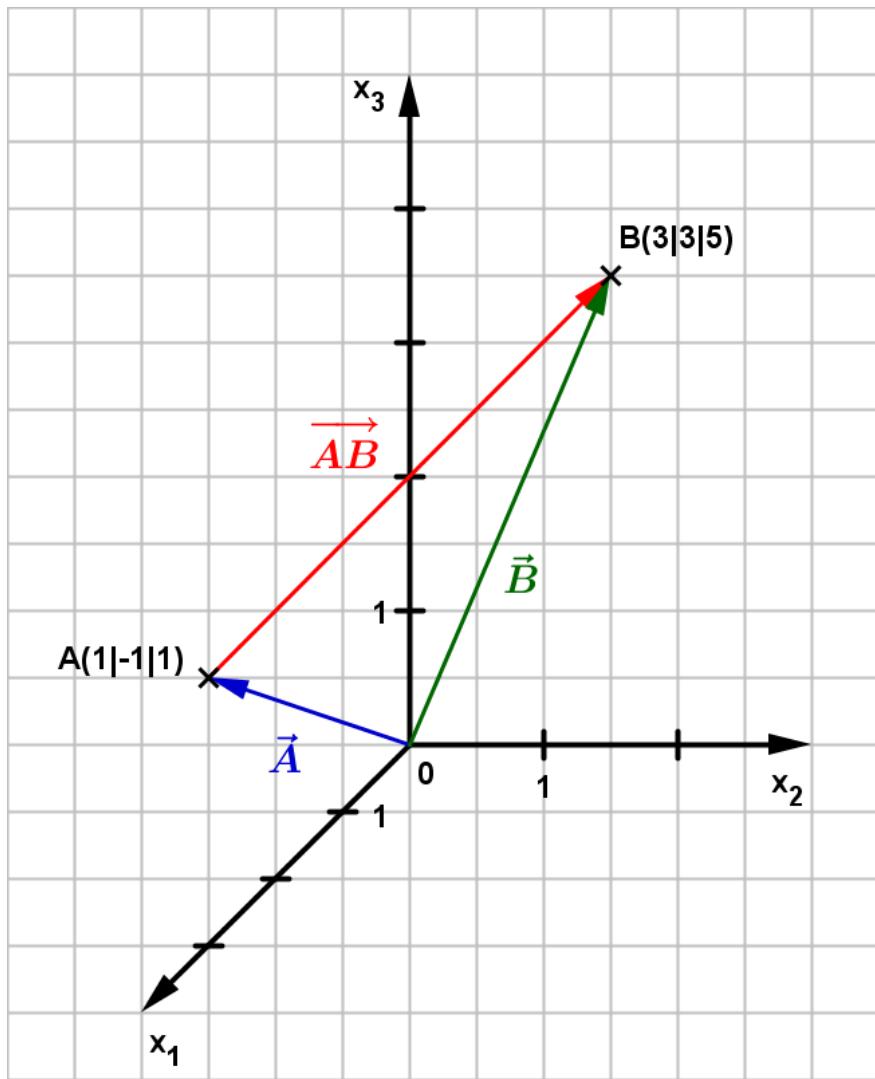


2. Vektoren



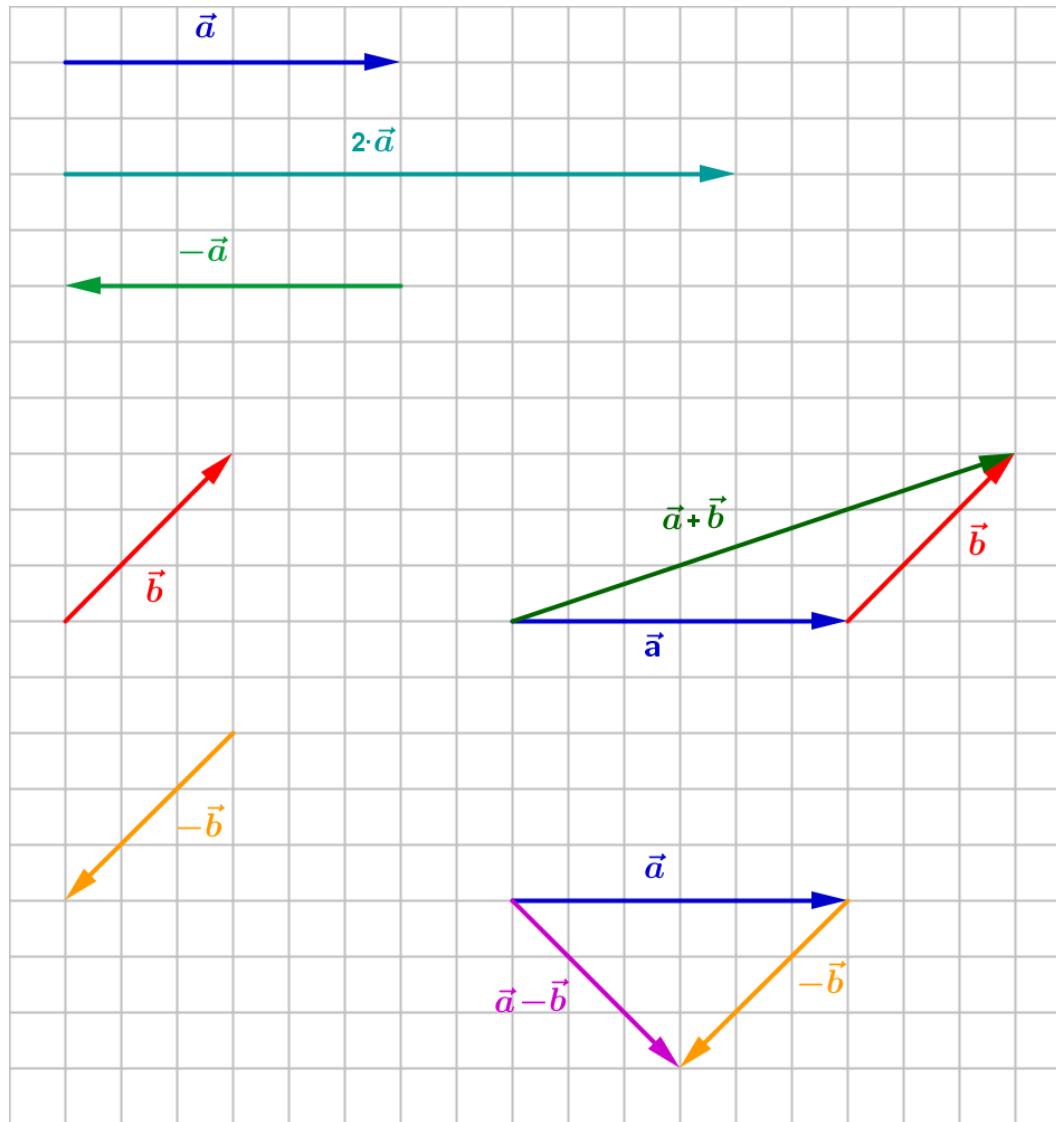
Ein Vektor ist die Menge aller Pfeile mit gleicher Richtung und gleicher Länge.

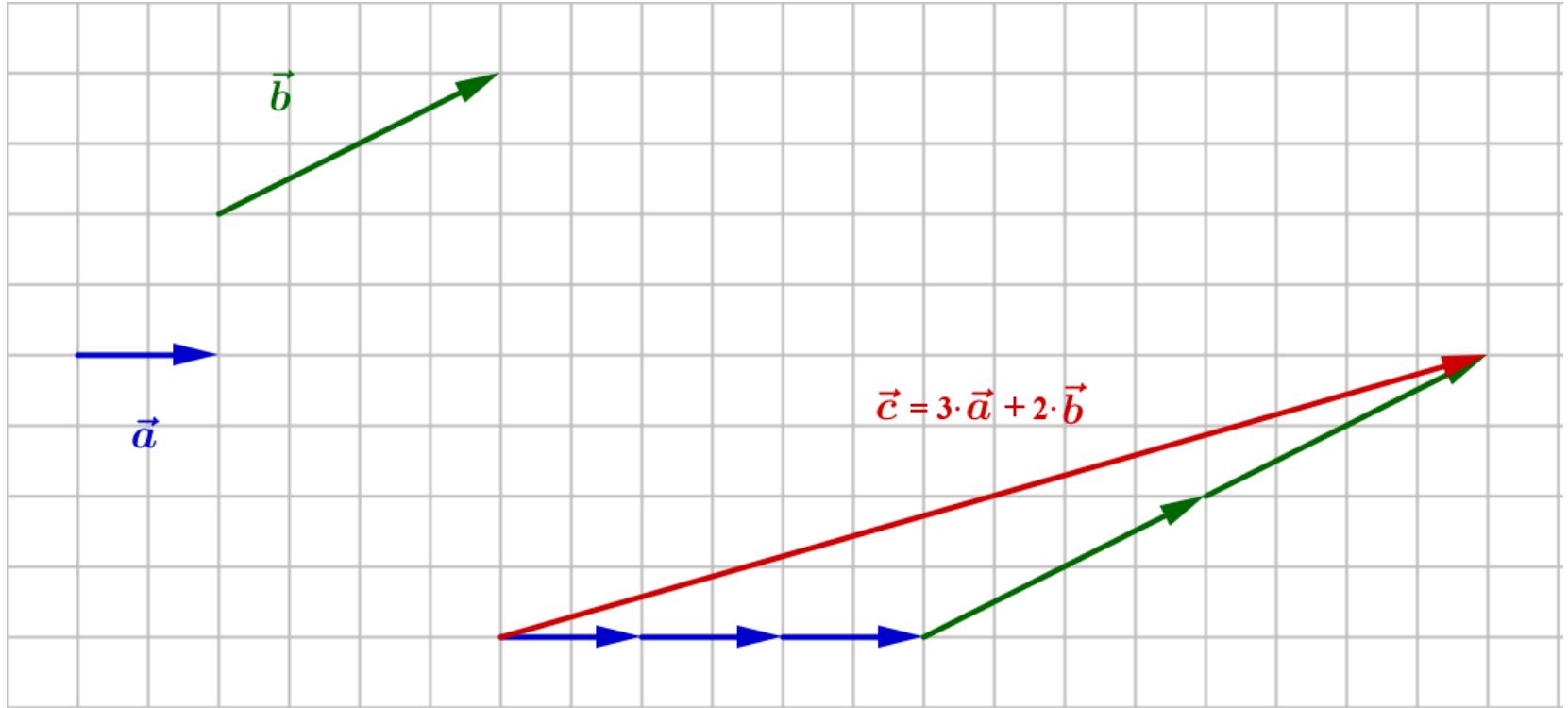
Orts- und Verbindungsvektoren



$$\overrightarrow{AB} = \begin{pmatrix} 3 - 1 \\ 3 - (-1) \\ 5 - 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ 4 \end{pmatrix}$$

Rechnen mit Vektoren





Der Vektor $\vec{c} = 3 \cdot \vec{a} + 2 \cdot \vec{b}$ heißt Linearkombination der Vektoren \vec{a} und \vec{b} .

Allgemein heißt ein Vektor $r_1 \cdot \vec{a}_1 + r_2 \cdot \vec{a}_2 + \dots + r_n \cdot \vec{a}_n$ Linearkombination der Vektoren $\vec{a}_1, \vec{a}_2, \dots, \vec{a}_n$.

Vektoraddition

$$\vec{a} + \vec{b} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_1 + b_1 \\ a_2 + b_2 \\ a_3 + b_3 \end{pmatrix}$$

Beispiele:

$$\vec{a} + \vec{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 + (-1) \\ 2 + 3 \\ -3 + 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 5 \\ -2 \end{pmatrix}$$

S-Multiplikation

$$r \cdot \vec{a} = r \cdot \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} r \cdot a_1 \\ r \cdot a_2 \\ r \cdot a_3 \end{pmatrix}$$

$$2 \cdot \vec{a} = 2 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \cdot 1 \\ 2 \cdot 2 \\ 2 \cdot (-3) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ -6 \end{pmatrix}$$

Länge eines Vektors

$$|\vec{a}| = \sqrt{\begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix}^2} = \sqrt{a_1^2 + a_2^2 + a_3^2}$$

$$|\vec{a}| = \sqrt{\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -3 \end{pmatrix}^2} = \sqrt{1^2 + 2^2 + (-3)^2} = \sqrt{1 + 4 + 9} = \sqrt{14}$$

Ein Vektor der Länge 1 heißt Einheitsvektor.

$$\vec{a}_0 = \frac{\vec{a}}{|\vec{a}|} = \frac{1}{|\vec{a}|} \cdot \vec{a}$$

$$\vec{a}_0 = \frac{1}{|\vec{a}|} \cdot \vec{a} = \frac{1}{\sqrt{14}} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -3 \end{pmatrix}$$

Länge einer Strecke

$$\overline{PQ} = |\vec{PQ}|$$

$$P(-4|1|3) \quad Q(0|-2|3)$$

$$\overline{PQ} = \sqrt{(0 - (-4))^2 + (-2 - 1)^2 + (3 - 3)^2} = \sqrt{16 + 9 + 0} = 5$$

Mittelpunkt einer Strecke

$$\vec{M} = \frac{1}{2}(\vec{P} + \vec{Q})$$

$$\vec{M} = \frac{1}{2} \cdot \left[\begin{pmatrix} 0 \\ -2 \\ 3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -4 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix} \right] = \frac{1}{2} \cdot \begin{pmatrix} -4 \\ -1 \\ 6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ -0,5 \\ 3 \end{pmatrix}$$

Skalarprodukt von Vektoren

$$\vec{a} \circ \vec{b} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} \circ \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix} = a_1 b_1 + a_2 b_2 + a_3 b_3$$

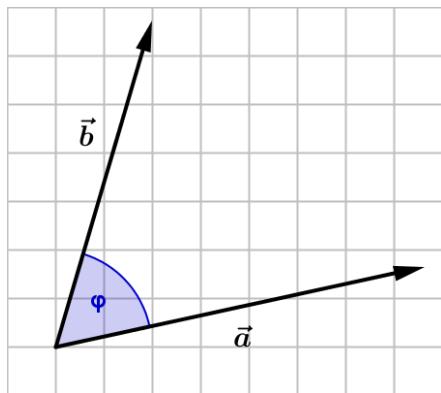
$$\vec{a} \circ \vec{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -3 \end{pmatrix} \circ \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix} = -1 + 6 - 3 = 2$$

Orthogonale Vektoren

$$\vec{c} \circ \vec{d} = 0 \Leftrightarrow \vec{c} \perp \vec{d}$$

Winkel zwischen Vektoren

$$\cos \varphi = \frac{\vec{a} \circ \vec{b}}{|\vec{a}| \cdot |\vec{b}|}$$



$$\cos \varphi = \frac{\vec{a} \circ \vec{b}}{|\vec{a}| \cdot |\vec{b}|} = \frac{2}{\sqrt{14} \cdot \sqrt{11}} = \frac{2}{\sqrt{154}}$$

$$\Rightarrow \varphi = 80,7^\circ$$

Vektorprodukt

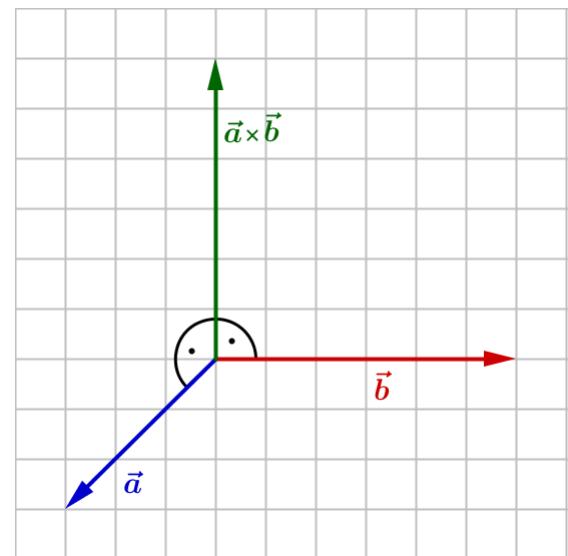
$$\vec{a} \times \vec{b} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_2 b_3 - a_3 b_2 \\ a_3 b_1 - a_1 b_3 \\ a_1 b_2 - a_2 b_1 \end{pmatrix}$$

$$\vec{a} \times \vec{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -3 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 - (-9) \\ 3 - 1 \\ 3 - (-2) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 11 \\ 2 \\ 5 \end{pmatrix}$$

Es gilt:

$\vec{c} = \vec{a} \times \vec{b}$ ist zu \vec{a} und \vec{b} orthogonal.

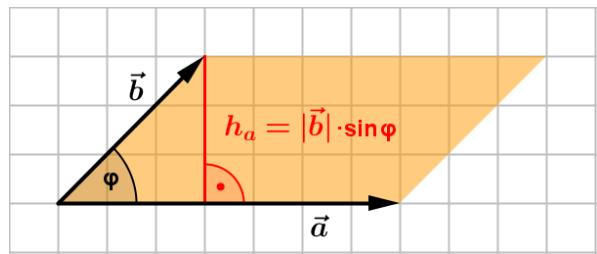
$$|\vec{c}| = |\vec{a} \times \vec{b}| = |\vec{a}| \cdot |\vec{b}| \cdot \sin \varphi$$



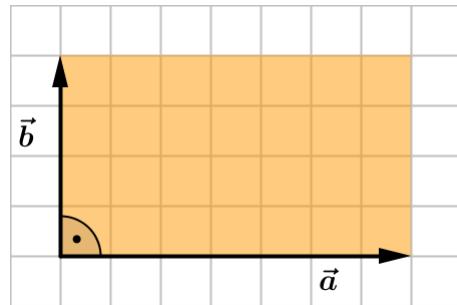
Anwendungen des Vektorprodukts

Flächenberechnungen

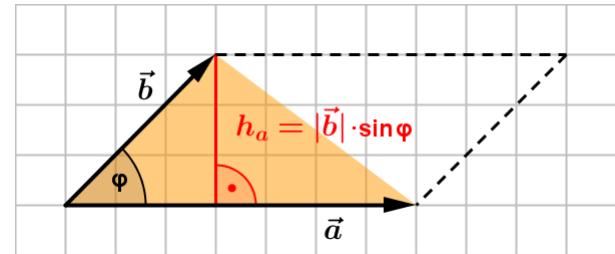
Parallelogramm



Rechteck



Dreieck



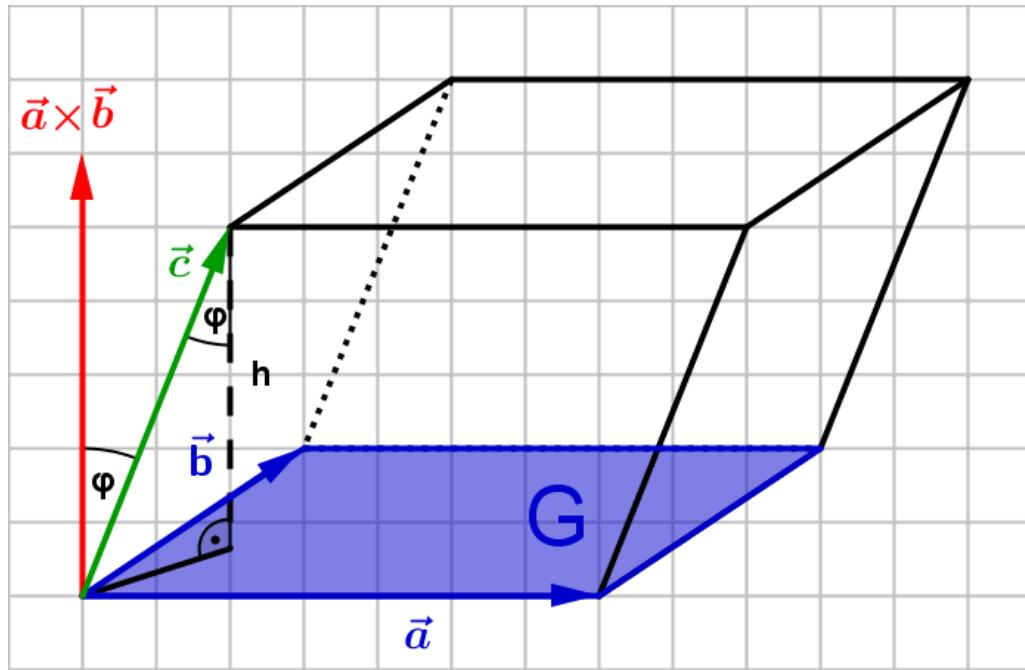
$$A_P = |\vec{a} \times \vec{b}|$$

$$A_R = |\vec{a} \times \vec{b}|$$

$$A_D = \frac{1}{2} \cdot |\vec{a} \times \vec{b}|$$

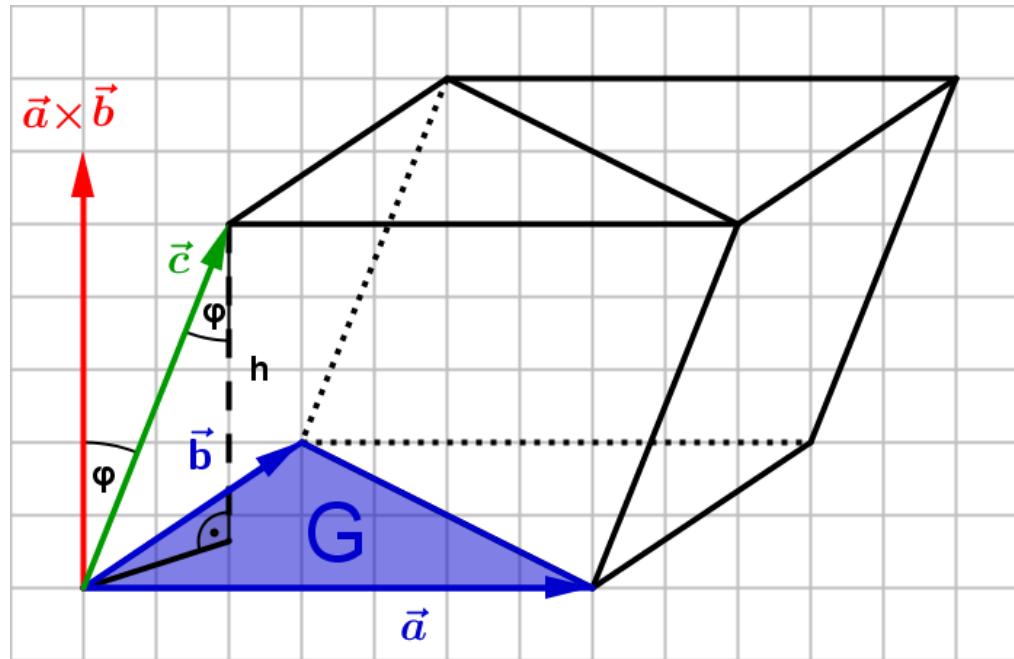
Volumenberechnungen

Spat



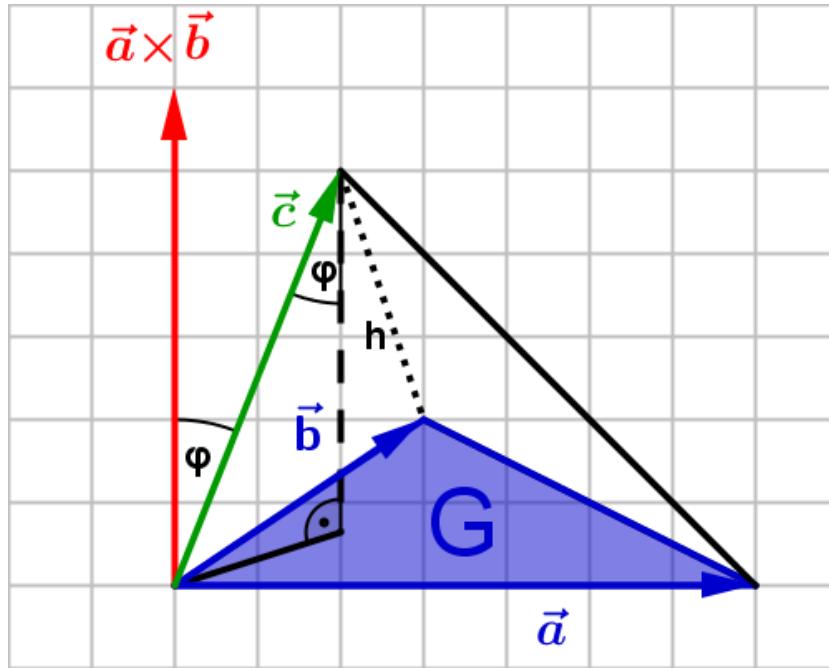
$$V_{\text{Spat}} = |(\vec{a} \times \vec{b}) \circ \vec{c}|$$

Dreiseitiges Prisma



$$V_{3\text{Pr}} = \frac{1}{2} \cdot |(\vec{a} \times \vec{b}) \circ \vec{c}|$$

Dreiseitige Pyramide



$$V_{\text{3Pyr}} = \frac{1}{6} \cdot |(\vec{a} \times \vec{b}) \circ \vec{c}|$$

3. Kugeln im Koordinatensystem

Eine Kugel besteht aus allen Punkten, die von einem Punkt (Mittelpunkt M) denselben Abstand (Radius r) haben.

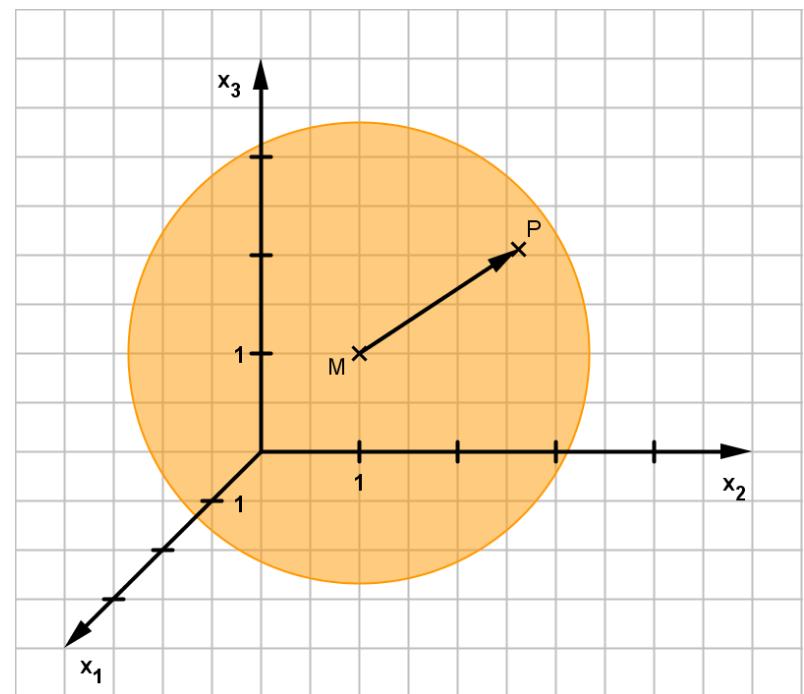
$$\left| \overrightarrow{PM} \right| = r$$

Vektordarstellung:

$$(\vec{P} - \vec{M})^2 = r^2$$

Koordinatendarstellung:

$$(x_1 - m_1)^2 + (x_2 - m_2)^2 + (x_3 - m_3)^2 = r^2$$



Mögliche Aufgaben

- Liegt Punkt innerhalb, außerhalb oder auf einer Kugel ?
- Wie liegen Kugeln zueinander ?
- Abstand zweier Kugeln
- Berührt eine Kugel mit Radius r eine Koordinatenebene, so kann auf eine Koordinate des Mittelpunktes geschlossen werden